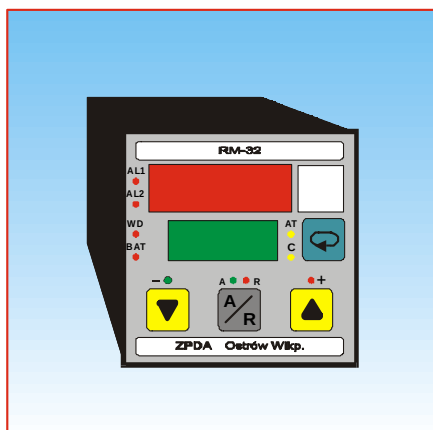


REGULATOR MIKROPROCESOROWY RM-32



Przeznaczenie.

Regulator mikroprocesorowy RM-32 jest jednoobwodowym samonastrajalnym regulatorem PID przeznaczonym do automatyzacji procesów technologicznych w energetyce, ciepłownictwie, przemyśle maszynowym, chemicznym i innym.

Realizuje regulację stałowartościową oraz stosunku może pracować jako wskaźnik procesowy.

Podczas pracy w systemie rozproszonym komunikuje się z komputerem nadrzędnym według protokołu MODBUS.

Budowa.

Regulator umieszczany jest w obudowie z tworzywa sztucznego jako urządzenie aparaturowe, wyposażony z tyłu w złącze obiektowe typu DB/25M do przyłączenia sygnałów obiektowych, złącze DB9F do komunikacji z komputerem w standardzie RS232C/485 oraz zaciski podające zasilanie 24VDC. Na płycie czołowej pod estetyczną folią znajdują się 4 przyciski do obsługi regulatora, 2 czterocyfrowe wyświetlacze LED oraz diody led do określenia stanu regulatora.

Wszystkie wejścia i wyjścia obiektowe posiadają separację galwaniczną.

Jest produkowany w różnych wersjach, co należy uwzględnić przy zamówieniu.

Charakterystyka funkcjonalna.

- 3 struktury regulacyjne :
 - stałowartościowa FSP,
 - stosunku RTO,
 - wskaźnik procesowy PIN.
- 3 rodzaje sterowania :
 - ciągłe CONT,
 - 3–poz. ze sprzężeniem od siłownika 3 POS
 - 3–poz. bez sprzężenia od siłownika 3 STP (krokowe)

Obudowa panelowa AN



Widok z przodu

Widok z boku

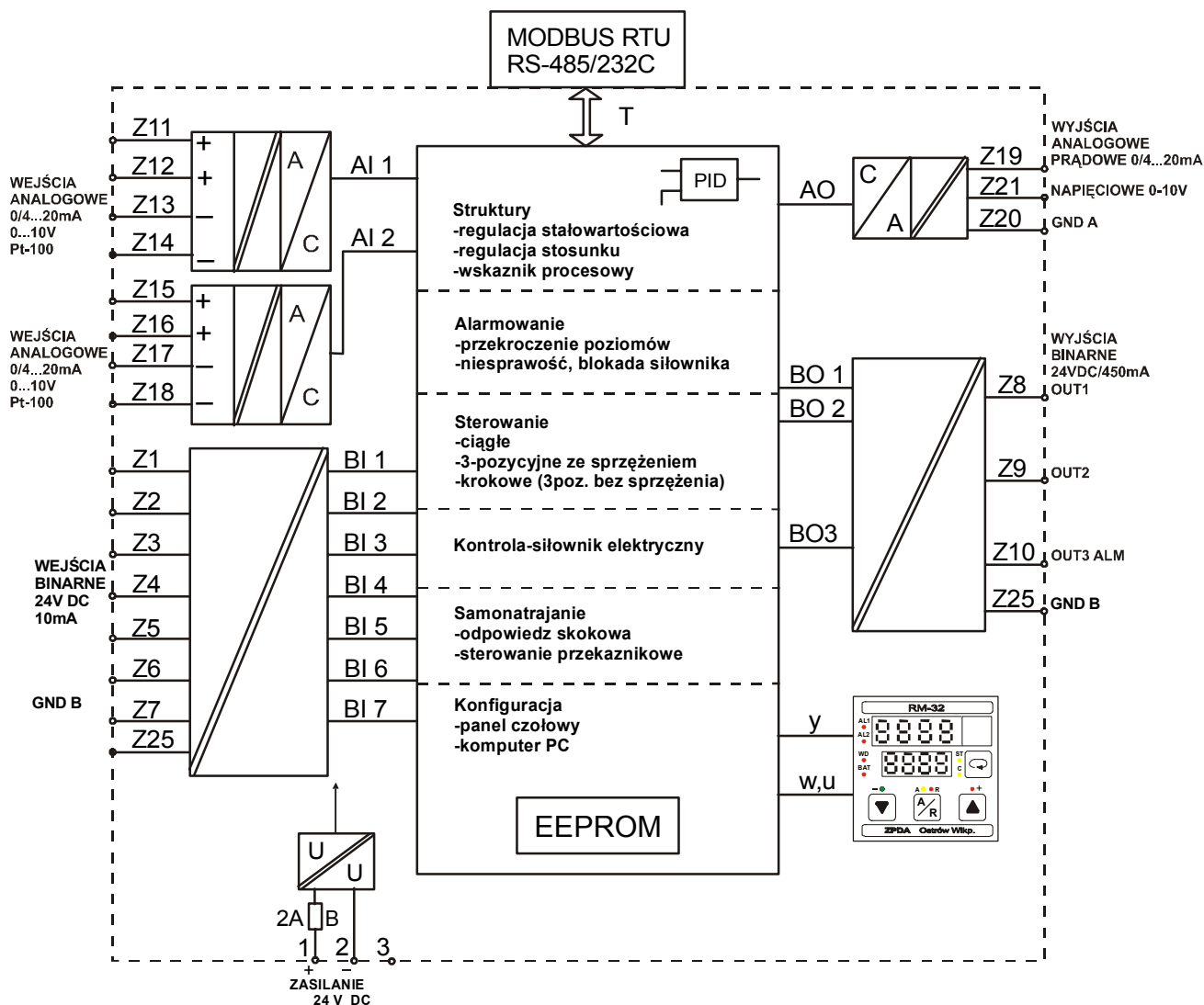
- Algorytm PID umożliwiający jednocześnie uzyskanie gładkich przebiegów przy zmianach wielkości zadanej oraz oscylacyjnych przebiegów zakłóceńowych.
- Samostrojenie zapewniające wymagany kształt przebiegów przejściowych (przeregulowanie 3 warianty) i czułość regulatora (czas regulacji – 2 warianty)
- Konfiguracja za pomocą panelu czołowego lub programu konfiguracyjnego dla PC, symulator regulatora i program do komunikacji on-line.
- Samoczynne przejście na sterowanie ręczne przy wybranej niesprawności i ewentualnie po zaniku i wznowieniu zasilania.
- Komunikacja z komputerem nadrzędnym wg protokołu MODBUS RTU w standardzie RS-485 lub RS-232C.

Dane techniczne.

- Zasilanie 24VDC/5W(+obc.wyj.bin.2,5W)
- 2 wejścia analogowe (sep.) 0/4÷20mA $R_w=50\Omega$
- 7 wejść binarnych (sep.) 24VDC/10mA
- 1 wyjście analogowe (sep.)
wer. ciągła 0/4 ÷ 20mA $R_w=0\div450\Omega$ i 0÷10V $R_w>20K\Omega$
- 3 wyjścia binarne (sep.)
wersja krokowa 24VDC/450mA
- Separacja : wejście, wyjście, zasilanie 0,5KV
- Dokładność przetwarzania wej./wyj. analogowe $\leq \pm 0,2\%$
- Komunikacja pionowa RS232C/485
- Cykl obliczeń 0,25s
- Obudowa pulpituowo–tablicowa 72x72x145mm
- Wykroj 68x68mm
- Temperatura pracy 0÷55°C
- Temperatura przechowywania -25÷75°C
- Wilgotność 40÷80%

REGULATOR MIKROPROCESOROWY RM-32-

Układ aplikacyjny RM-32

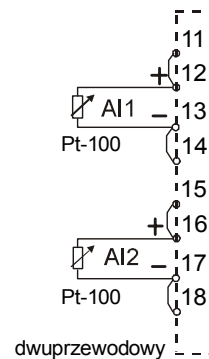
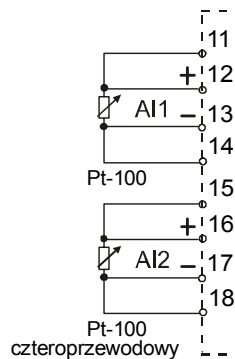
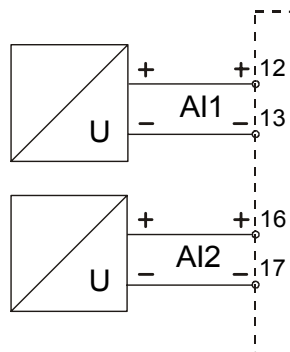
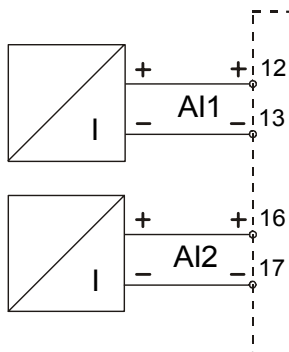


RM-32-00-....

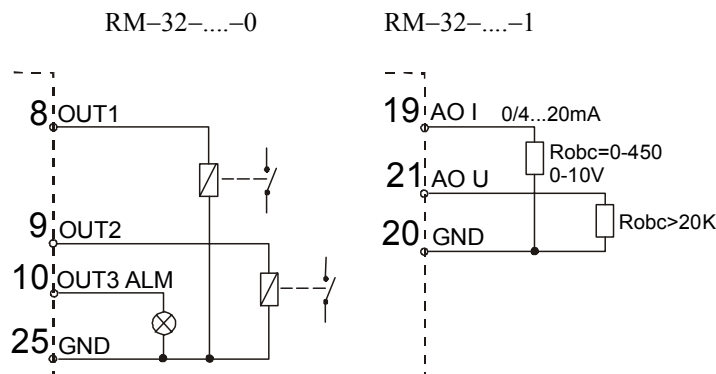
RM-32-11-....

RM-32-22-....

RM-32-22-....



REGULATOR MIKROPROCESOROWY RM-32-



- Regulator RM-32-...dostarczany wraz z typowym kablem ozn. KRM-32 do połączenia z listwą zaciskową. Długość typowa kabla wynosi 3,5mb. W przypadku konieczności zastosowania kabla dłuższego należy przy w zamówieniu regulatora podać jego długość wg. poniższego wzoru :
KRM-32 L= mb

_____ podać wymaganą długość kabla

oraz kabel do transmisji RS-232C

Dane do zamówienia:

